

Time of export: 13.05.2024. 11:36:59

Repository: repozitorij.etfos.hr

Number of records on this URL: 57

Records exported: 57

Title	URL	Authors	Host item title
Implementacija modela dubokog učenja za prepoznavanje objekata na ugradbenim računalnim platformama		Pepić, Robert	
Praćenje proizvoda na izlaznoj liniji valjačkog stana		Šenhold, Filip	
Izrada web aplikacije za sustav gospodarenja željeznim otpadom		Bašić, Damir	
Razvoj web aplikacije za upravljanje PLC-om		Jasnić, Josip	
Usporedba metoda za izgradnju karte i navigaciju mobilnog robota u unutrašnjim prostorima		Strinić, Luka	
MVC server-side aplikacija za praćenje i administraciju nogometne lige		Bošnjak, Petar	
Detekcija i praćenje ljudi u radnom okruženju robota pomoću RGB-D kamere i YOLO algoritma		Svirac, Damian	
Simulacija rada hidrauličkog oscilatora kokile pri različitim brzinama lijevanja čelika		Azinović, Lucija	
Sustav za provjeru identiteta osobe		Juroš, Josip	
Registracija medicinskih 3D snimki rana korištenjem TEASER++ biblioteke		Gavran, Iva	
Bayesov klasifikator u OpenCV biblioteci		Brestovac, Jelena	
Detekcija i praćenje ljudi u svrhu sigurnog kretanja čovjeka u radnom prostoru robota		Mihelčić, Dario	
Sigurnosni sustav za prepoznavanje ljudi u radnom prostoru robota zasnovan na AdaBoost algoritmu i stroju s potpornim vektorima		Šimundić, Valentin	
Stvaranje 3D modela prostorija fuzijom 3D oblaka točaka snimljenih 3D kamerom		Tomašić, Branimir	
Prepoznavanje bolesti vinove loze sa slike		Markota, Krešimir	
Simulacija evakuacije produkta na proizvodnoj liniji za kontinuirano lijevanje čelika		Brkić, Davor	
Regulacija pozicije dva hidraulička cilindra u mehaničkoj sprezi		Kuridža, Aleksandra	
Klasifikacija tkiva kroničnih rana metodama strojnog učenja		Mičić, Vladimir	

Uzorkovanje i izračunavanje statističkih podataka	Dadić, Danijel	
Primjena algoritama strojnog učenja u prepoznavanju lica	Puljko, Benjamin	
Programsko rješenje za sigurnosnu zonu s kontrolom sigurnosnih vrata i uređaja unutar zone	Šubarić, Igor	
Plan upravljanja istraživačkim podacima projekta Vision4Wounds	Filko, Damir	
Modeliranje odlijeva čelika u procesu kontinuiranog lijevanja	Sabljo, Robert	
Sekvenca izmjene valjačkog stana horizontalnog tipa	Štigler, Darko	
Primjena duboke neuronske mreže u raspoznavanju objekata	Žalac, Josip	
Detekcija objekta na slici snimljenoj 3D kamerom i određivanje njegovog položaja	Živčić, Dominik	
Planiranje putanje alata robotskog manipulatora za obradu površine objekta na temelju 3D snimke	Čičić, Adrian	
Navigacija mobilnog robota pomoću RGB-D kamere	Vartušek, Emil	
ALGORITAM SLUČAJNIH ŠUMA U OPENCV BIBLIOTECI	Lazor, Denis	
Pregled primjenjivih matematičkih/statističkih metoda za predviđanje te izgradnja modela za predviđanje potrošnje prirodnog plina	Cerovečki, Marta	
Generiranje referentnog signala S oblika	Blažević, Emil	
Upravljanje pozicijom uz pomoć apsolutnog davača pozicije rotirajućeg tipa	Ivković, Luka	
Upravljanje i nadzor makete lifta pomoću grafičkog sučelja	Pavlović, Luka	
Sekvencioner za pokretanje hidrauličke jedinice	Strinić, Luka	
Web aplikacija za upravljanje restoranom brze hrane	Tolušić, Ante	
Sustav upravljanja robotskim manipulatorom pomoću 3D kamere u ROS okviru	Meisel, Marko	
Automatizacija testiranja mobilnih aplikacija	Fundak, Dora	
Samobalansirajući mobilni robot	Damjanović, Davor	
Pregled novijih algoritama za stereo viziju	Tisaj, Matea	
Web aplikacija za knjižnicu	Vuić, Adam	
Razvoj PHP aplikacije uz podršku Oracle baze podataka	Pandi, Filip	
Izgradnja 3D modela drveta na temelju slike snimljene 3D kamerom	Rotim, Josip	

Maketa kidalice za ispitivanje vlačnog naprezanja materijala	Šega, Dalibor	
Upravljanje procesom punjenja boca primjenom PLC-a	Jakupec, Filip	
Mobilna aplikacija za određivanje fonta teksta sa slike	Silađi, Emil	
Stabilizacija trake na kontinuiranoj liniji pomoću mjerena ravnoće trake i elektromagneta	Videković, Filip	
Korisničko sučelje za programirljivi logički kontroler Modicon M340	Bošnjak, Marko	
Sustav praćenja i transport proizvoda transportnim valjcima	Tomić, Božidar	
Upravljanje hidrauličkim cilindrom pomoću pumpe upravljane frekvencijskim pretvaračem	Brkić, Dario	
Neuronske mreže u OpenCV biblioteci	Marković, Bože Eugen	
Upravljanje pozicijom u otvorenoj petlji pomoću digitalnih davača pozicije te digitalnih i analognih aktuatora	Žagar, Benjamin	
Mogućnosti proširenja C++ programa korištenjem Lua skriptnog jezika	Brekalo, Bruno	
Slijedenje objekta mobilnim robotom upravlјanim pomoću mobilnog telefona	Lončar, Antonio	
Poluautomatska trodimenzionalna rekonstrukcija scene	Čepčar, Neven	
Laboratorijska maketa regulacije osvjetljenosti prostorije dnevnim svjetлом	Kovačić, Ivan	
Aplikacija za pametni telefon za uzimanje lijekova	Martinović, Ivan	
Izgradnja 3D modela okoline zasnovanog na ravninskim segmentima fuzijom više snimki pomoću vizualne odometrije	Lubina, Dinko	