

Vrijeme izvoza: 17.04.2024. 02:58:33

Repozitorij: repozitorij.etfos.hr

Ukupan broj zapisa na URL-u: 57

Broj izvezenih zapisa: 57

Naslov	URL	Autori	Naslov izvornika
Implementacija modela dubokog učenja za prepoznavanje objekata na ugradbenim računalnim platformama		Pepić, Robert	
Praćenje proizvoda na izlaznoj liniji valjačkog stana		Šenhold, Filip	
Izrada web aplikacije za sustav gospodarenja željeznim otpadom		Bašić, Damir	
Razvoj web aplikacije za upravljanje PLC-om		Jasnić, Josip	
Usporedba metoda za izgradnju karte i navigaciju mobilnog robota u unutrašnjim prostorima		Strinić, Luka	
MVC server-side aplikacija za praćenje i administraciju nogometne lige		Bošnjak, Petar	
Detekcija i praćenje ljudi u radnom okruženju robota pomoću RGB-D kamere i YOLO algoritma		Svirac, Damian	
Simulacija rada hidrauličkog oscilatora kokile pri različitim brzinama lijevanja čelika		Azinović, Lucija	
Sustav za provjeru identiteta osobe		Juroš, Josip	
Registracija medicinskih 3D snimki rana korištenjem TEASER++ biblioteke		Gavran, Iva	
Bayesov klasifikator u OpenCV biblioteci		Brestovac, Jelena	
Detekcija i praćenje ljudi u svrhu sigurnog kretanja čovjeka u radnom prostoru robota		Mihelčić, Dario	
Sigurnosni sustav za prepoznavanje ljudi u radnom prostoru robota zasnovan na AdaBoost algoritmu i stroju s potpornim vektorima		Šimundić, Valentin	
Stvaranje 3D modela prostorijske fuzijom 3D oblaka točaka snimljenih 3D kamerom		Tomašić, Branimir	
Prepoznavanje bolesti vinove loze sa slika		Markota, Krešimir	
Simulacija evakuacije produkta na proizvodnoj liniji za kontinuirano lijevanje čelika		Brkić, Davor	
Regulacija pozicije dva hidraulička cilindra u mehaničkoj sprezi		Kuridža, Aleksandra	

Klasifikacija tkiva kroničnih rana metodama strojnog učenja		Mičić, Vladimir	
Uzorkovanje i izračunavanje statističkih podataka		Dadić, Danijel	
Primjena algoritama strojnog učenja u prepoznavanju lica		Puljko, Benjamin	
Programsko rješenje za sigurnosnu zonu s kontrolom sigurnosnih vrata i uređaja unutar zone		Šubarić, Igor	
Plan upravljanja istraživačkim podacima projekta Vision4Wounds		Filko, Damir	
Modeliranje odlijeva čelika u procesu kontinuiranog lijevanja		Sabljo, Robert	
Sekvenca izmjene valjačkog stana horizontalnog tipa		Štigler, Darko	
Primjena duboke neuronske mreže u raspoznavanju objekata		Žalac, Josip	
Detekcija objekta na slici snimljenoj 3D kamerom i određivanje njegovog položaja		Živčić, Dominik	
Planiranje putanje alata robotskog manipulatora za obradu površine objekta na temelju 3D snimke		Čičić, Adrian	
Navigacija mobilnog robota pomoću RGB-D kamere		Vartušek, Emil	
ALGORITAM SLUČAJNIH ŠUMA U OPENCV BIBLIOTECI		Lazor, Denis	
Pregled primjenjivih matematičkih/statističkih metoda za predviđanje te izgradnja modela za predviđanje potrošnje prirodnog plina		Cerovečki, Marta	
Generiranje referentnog signala S oblika		Blažević, Emil	
Upravljanje pozicijom uz pomoć apsolutnog davača pozicije rotirajućeg tipa		Ivković, Luka	
Upravljanje i nadzor makete lifta pomoću grafičkog sučelja		Pavlović, Luka	
Sekvencioner za pokretanje hidrauličke jedinice		Strinić, Luka	
Web aplikacija za upravljanje restoranom brze hrane		Tolušić, Ante	
Sustav upravljanja robotskim manipulatorom pomoću 3D kamere u ROS okviru		Meisel, Marko	
Automatizacija testiranja mobilnih aplikacija		Fundak, Dora	
Samobalansirajući mobilni robot		Damjanović, Davor	
Pregled novijih algoritama za stereo viziju		Tisaj, Matea	
Web aplikacija za knjižnicu		Vuić, Adam	
Razvoj PHP aplikacije uz podršku Oracle baze podataka		Pandi, Filip	

Izgradnja 3D modela drveta na temelju slike snimljene 3D kamerom		Rotim, Josip	
Maketa kidalice za ispitivanje vlačnog naprezanja materijala		Šega, Dalibor	
Upravljanje procesom punjenja boca primjenom PLC-a		Jakupec, Filip	
Mobilna aplikacija za određivanje fonta teksta sa slike		Siladi, Emil	
Stabilizacija trake na kontinuiranoj liniji pomoću mjerenja ravnoće trake i elektromagneta		Videković, Filip	
Korisničko sučelje za programirajući logički kontroler Modicon M340		Bošnjak, Marko	
Sustav praćenja i transport proizvoda transportnim valjcima		Tomić, Božidar	
Upravljanje hidrauličkim cilindrom pomoću pumpe upravljane frekvencijskim pretvaračem		Brkić, Dario	
Neuronske mreže u OpenCV biblioteci		Marković, Bože Eugen	
Upravljanje pozicijom u otvorenoj petlji pomoću digitalnih davača pozicije te digitalnih i analognih aktuatora		Žagar, Benjamin	
Mogućnosti proširenja C++ programa korištenjem Lua skriptnog jezika		Brekalo, Bruno	
Slijeđenje objekta mobilnim robotom upravljanim pomoću mobilnog telefona		Lončar, Antonio	
Poluautomatska trodimenzionalna rekonstrukcija scene		Čepčar, Neven	
Laboratorijska maketa regulacije osvjetljenosti prostorije dnevnim svjetlom		Kovačić, Ivan	
Aplikacija za pametni telefon za uzimanje lijekova		Martinović, Ivan	
Izgradnja 3D modela okoline zasnovanog na ravninskim segmentima fuzijom više snimki pomoću vizualne odometrije		Lubina, Dinko	